

Λειτουργικά Συστήματα

Ο τρόπος υπολογισμού του `weight`
στο `scheduler` του `Linux`

Μπαξεβάνος Ανδρέας

Πανεπιστήμιο Μακεδονίας

09/12/2021

Σχέση nice και weight

Έχουμε δει πως κάθε normal διεργασία έχει μία τιμή nice, που ανήκει στο εύρος [-20..19].

Επίσης έχουμε δει:

	RT διεργασίες	normal διεργασίες
προτεραιότητα	[0..99]	[100..139]

Οι τιμές nice, αντιστοιχούν στις τιμές priority 100..139.

Οι διεργασίες έχουν και κάποιο **weight**, το οποίο επηρεάζει το ποσοστό χρόνου που θα έχουν στη CPU.

Για να δούμε πως υπολογίζεται το weight και πως σχετίζεται με τη τιμή nice, θα δούμε κατά βήμα πως αλλάζει η τιμή nice ενός προγράμματος.

Αυτό γίνεται μέσα από τη **sys_nice**.

Η **sys_nice** είναι ένα **syscall** που επιτρέπει σε διεργασίες να αλλάξουν την προτεραιότητα τους.

(Linux Kernel 5.15.4)

```
6945 SYSCALL_DEFINE1(nice, int, increment)
6946 {
6947     long nice, retval;
6948
6949     /*
6950      * Setpriority might change our priority at the same moment.
6951      * We don't have to worry. Conceptually one call occurs first
6952      * and we have a single winner.
6953      */
6954     increment = clamp(increment, -NICE_WIDTH, NICE_WIDTH);
6955     nice = task_nice(current) + increment;
6956
6957     nice = clamp_val(nice, MIN_NICE, MAX_NICE);
6958     if (increment < 0 && !can_nice(current, nice))
6959         return -EPERM;
6960
6961     retval = security_task_setnice(current, nice);
6962     if (retval)
6963         return retval;
6964
6965     set_user_nice(current, nice);
6966     return 0;
6967 }
```

```
6945 SYSCALL_DEFINE1(nice, int, increment)
6946 {
6947     long nice, retval;
6948
6949     /*
6950      * Setpriority might change our priority at the same moment.
6951      * We don't have to worry. Conceptually one call occurs first
6952      * and we have a single winner.
6953      */
6954     increment = clamp(increment, -NICE_WIDTH, NICE_WIDTH);
6955     nice = task_nice(current) + increment;
6956
6957     nice = clamp_val(nice, MIN_NICE, MAX_NICE);
6958     if (increment < 0 && !can_nice(current, nice))
6959         return -EPERM;
6960
6961     retval = security_task_setnice(current, nice);
6962     if (retval)
6963         return retval;
6964
6965     set_user_nice(current, nice);
6966     return 0;
6967 }
```

```

6945 SYSCALL_DEFINE1(nice, int, increment)
6946 {
6947     long nice, retval;
6948
6949     /*
6950      * Setpriority might change our priority at the same moment.
6951      * We don't have to worry. Conceptually one call occurs first
6952      * and we have a single winner.
6953      */
6954     ▶ increment = clamp(increment, -NICE_WIDTH, NICE_WIDTH); //NICE_WIDTH είναι (MAX_NICE - MIN_NICE + 1)
6955     nice = task_nice(current) + increment;
6956
6957     nice = clamp_val(nice, MIN_NICE, MAX_NICE);
6958     if (increment < 0 && !can_nice(current, nice))
6959         return -EPERM;
6960
6961     retval = security_task_setnice(current, nice);
6962     if (retval)
6963         return retval;
6964
6965     set_user_nice(current, nice);
6966     return 0;
6967 }

```

/ include / linux / sched / prio.h

```

89 #define clamp(val, lo, hi) min((typeof(val))max(val, lo), hi)
//επιστρέφει το val (increment) αφού το κάνει "clamp"
//στο εύρος lo..hi και type checking (έλεγχος τύπων)

```

```
/ kernel / sched / core.c
```

```
6945  SYSCALL_DEFINE1(nice, int, increment)
6946  {
6947      long nice, retval;
6948
6949      /*
6950       * Setpriority might change our priority at the same moment.
6951       * We don't have to worry. Conceptually one call occurs first
6952       * and we have a single winner.
6953       */
6954      increment = clamp(increment, -NICE_WIDTH, NICE_WIDTH);
6955      ▶ nice = task_nice(current) + increment; // προσθέτει το nice της διεργασίας με το increment
6956
6957      nice = clamp_val(nice, MIN_NICE, MAX_NICE);
6958      if (increment < 0 && !can_nice(current, nice))
6959          return -EPERM;
6960
6961      retval = security_task_setnice(current, nice);
6962      if (retval)
6963          return retval;
6964
6965      set_user_nice(current, nice);
6966      return 0;
6967 }
```

```
/ include / linux / sched.h
```

```
1838  static inline int task_nice(const struct task_struct *p)
1839  {
1840      return PRIO_TO_NICE((p)->static_prio);
1841  }
```

```
//μέσα από το PRIO_TO_NICE macro, μετατρέπεται
//το priority σε nice και επιστρέφεται
```

```
/ kernel / sched / core.c
```

```
6945 SYSCALL_DEFINE1(nice, int, increment)
6946 {
6947     long nice, retval;
6948
6949     /*
6950      * Setpriority might change our priority at the same moment.
6951      * We don't have to worry. Conceptually one call occurs first
6952      * and we have a single winner.
6953      */
6954     increment = clamp(increment, -NICE_WIDTH, NICE_WIDTH);
6955     nice = task_nice(current) + increment;
6956
6957     ▶ nice = clamp_val(nice, MIN_NICE, MAX_NICE);
6958     if (increment < 0 && !can_nice(current, nice))
6959         return -EPERM;
6960
6961     retval = security_task_setnice(current, nice);
6962     if (retval)
6963         return retval;
6964
6965     set_user_nice(current, nice);
6966     return 0;
6967 }
```

```
/ include / linux / minmax.h
```

```
137 #define clamp_val(val, lo, hi) clamp_t(typeof(val), val, lo, hi)
//επιστρέφει μια τιμή "clamped" στο εύρος lo..hi
```

```
6945  SYSCALL_DEFINE1(nice, int, increment)
6946  {
6947      long nice, retval;
6948
6949      /*
6950       * Setpriority might change our priority at the same moment.
6951       * We don't have to worry. Conceptually one call occurs first
6952       * and we have a single winner.
6953       */
6954      increment = clamp(increment, -NICE_WIDTH, NICE_WIDTH);
6955      nice = task_nice(current) + increment;
6956
6957      nice = clamp_val(nice, MIN_NICE, MAX_NICE);
6958      ▶ if (increment < 0 && !can_nice(current, nice))
6959      ▶     return -EPERM;
6960
6961      retval = security_task_setnice(current, nice);
6962      if (retval)
6963          return retval;
6964
6965      set_user_nice(current, nice);
6966      return 0;
6967  }
```

```
//ελέγχεται αν το increment είναι αρνητικό καθώς και
//μέσα από τη can_nice μαθαίνουμε αν μία διεργασία
//μπορεί να μειώσει το nice value της
```

```
//αν το increment είναι αρνητικό και η διεργασία δεν
//επιτρέπεται να μειώσει το nice value της, επιστρέφεται
//η τιμή 1 - Operation not permitted
```



```
/ kernel / sched / core.c
```

```
6945  SYSCALL_DEFINE1(nice, int, increment)
6946  {
6947      long nice, retval;
6948
6949      /*
6950       * Setpriority might change our priority at the same moment.
6951       * We don't have to worry. Conceptually one call occurs first
6952       * and we have a single winner.
6953       */
6954      increment = clamp(increment, -NICE_WIDTH, NICE_WIDTH);
6955      nice = task_nice(current) + increment;
6956
6957      nice = clamp_val(nice, MIN_NICE, MAX_NICE);
6958      if (increment < 0 && !can_nice(current, nice))
6959          return -EPERM;
6960
6961      ▶ retval = security_task_setnice(current, nice);
6962      if (retval)
6963          return retval;
6964
6965      set_user_nice(current, nice);
6966      return 0;
6967 }
```

```
/ include / linux / security.h
```

```
1130  static inline int security_task_setnice(struct task_struct *p, int nice)
1131  {
1132      return cap_task_setnice(p, nice);
1133  }
```

```
/ security / commoncap.c
```

```
1228  int cap_task_setnice(struct task_struct *p, int nice)
1229  {
1230      return cap_safe_nice(p);
1231  }
```

```
//ελέγχεται αν είναι επιτρεπτό να θέσουμε το nice value
//που έχει υπολογισθεί, στη συγκεκριμένη διεργασία. αν
//είναι επιτρεπτό, επιστρέφεται η τιμή 0
```

```
6945 SYSCALL_DEFINE1(nice, int, increment)
6946 {
6947     long nice, retval;
6948
6949     /*
6950      * Setpriority might change our priority at the same moment.
6951      * We don't have to worry. Conceptually one call occurs first
6952      * and we have a single winner.
6953      */
6954     increment = clamp(increment, -NICE_WIDTH, NICE_WIDTH);
6955     nice = task_nice(current) + increment;
6956
6957     nice = clamp_val(nice, MIN_NICE, MAX_NICE);
6958     if (increment < 0 && !can_nice(current, nice))
6959         return -EPERM;
6960
6961     retval = security_task_setnice(current, nice);
6962     ▶ if (retval) //αν δεν είναι επιτρεπτό να κάνουμε set το nice value
6963         ▶ return retval; //στη συγκεκριμένη διεργασία, μπαίνει μέσα στην if
6964         //και επιστρέφεται η τιμή του retval
6965     set_user_nice(current, nice);
6966     return 0;
6967 }
```

```
6945 SYSCALL_DEFINE1(nice, int, increment)
6946 {
6947     long nice, retval;
6948
6949     /*
6950      * Setpriority might change our priority at the same moment.
6951      * We don't have to worry. Conceptually one call occurs first
6952      * and we have a single winner.
6953      */
6954     increment = clamp(increment, -NICE_WIDTH, NICE_WIDTH);
6955     nice = task_nice(current) + increment;
6956
6957     nice = clamp_val(nice, MIN_NICE, MAX_NICE);
6958     if (increment < 0 && !can_nice(current, nice))
6959         return -EPERM;
6960
6961     retval = security_task_setnice(current, nice);
6962     if (retval)
6963         return retval;
6964
6965     ▶ set_user_nice(current, nice); //καλείται η set_user_nice
6966     return 0;
6967 }
```

```
6868 void set_user_nice(struct task_struct *p, long nice)
6869 {
6870     bool queued, running;
6871     int old_prio;
6872     struct rq_flags rf;
6873     struct rq *rq;
6874
6875     if (task_nice(p) == nice || nice < MIN_NICE || nice > MAX_NICE)
6876         return;
6881     rq = task_rq_lock(p, &rf);
6882     update_rq_clock(rq);
6883
6890     if (task_has_dl_policy(p) || task_has_rt_policy(p)) {
6891         p->static_prio = NICE_TO_PRIO(nice);
6892         goto out_unlock;
6893     }
6894     queued = task_on_rq_queued(p);
6895     running = task_current(rq, p);
6896     if (queued)
6897         dequeue_task(rq, p, DEQUEUE_SAVE | DEQUEUE_NOCLOCK);
6898     if (running)
6899         put_prev_task(rq, p);
6900
6901     p->static_prio = NICE_TO_PRIO(nice);
6902     set_load_weight(p, true);
6903     old_prio = p->prio;
6904     p->prio = effective_prio(p);
6905
6906     if (queued)
6907         enqueue_task(rq, p, ENQUEUE_RESTORE | ENQUEUE_NOCLOCK);
6908     if (running)
6909         set_next_task(rq, p);
6910
6915     p->sched_class->prio_changed(rq, p, old_prio);
6916
6917 out_unlock:
6918     task_rq_unlock(rq, p, &rf);
6919 }
6920 EXPORT_SYMBOL(set_user_nice);
```

```

6868 void set_user_nice(struct task_struct *p, long nice)
6869 {
6870     bool queued, running;
6871     int old_prio;
6872     struct rq_flags rf;
6873     struct rq *rq;
6874
6875     ▶ if (task_nice(p) == nice || nice < MIN_NICE || nice > MAX_NICE) //ελέγχει αν το nice που θέλουμε να θέσουμε
6876         return; //είναι ίδιο με υπάρχον nice
6881     rq = task_rq_lock(p, &rf); //είναι μικρότερο του MIN_NICE
6882     update_rq_clock(rq); //είναι μεγαλύτερο του MAX_NICE
6883
6890     if (task_has_dl_policy(p) || task_has_rt_policy(p)) {
6891         p->static_prio = NICE_TO_PRIO(nice);
6892         goto out_unlock;
6893     }
6894     queued = task_on_rq_queued(p);
6895     running = task_current(rq, p);
6896     if (queued)
6897         dequeue_task(rq, p, DEQUEUE_SAVE | DEQUEUE_NOCLOCK);
6898     if (running)
6899         put_prev_task(rq, p);
6900
6901     p->static_prio = NICE_TO_PRIO(nice);
6902     set_load_weight(p, true);
6903     old_prio = p->prio;
6904     p->prio = effective_prio(p);
6905
6906     if (queued)
6907         enqueue_task(rq, p, ENQUEUE_RESTORE | ENQUEUE_NOCLOCK);
6908     if (running)
6909         set_next_task(rq, p);
6910
6915     p->sched_class->prio_changed(rq, p, old_prio);
6916
6917 out_unlock:
6918     task_rq_unlock(rq, p, &rf);
6919 }
6920 EXPORT_SYMBOL(set_user_nice);

```

```

1838 static inline int task_nice(const struct task_struct *p)
1839 {
1840     return PRIO_TO_NICE((p)->static_prio);
1841 }

```

//μέσα από το PRIO_TO_NICE macro, μετατρέπεται
//το priority σε nice και επιστρέφεται

```

6868 void set_user_nice(struct task_struct *p, long nice)
6869 {
6870     bool queued, running;
6871     int old_prio;
6872     struct rq_flags rf;
6873     struct rq *rq;
6874
6875     if (task_nice(p) == nice || nice < MIN_NICE || nice > MAX_NICE)
6876         return;
6881     rq = task_rq_lock(p, &rf);
6882     update_rq_clock(rq);
6883
6890     ▶ if (task_has_dl_policy(p) || task_has_rt_policy(p)) {
6891     ▶     p->static_prio = NICE_TO_PRIO(nice); //το niceval μετατρέπεται σε priority value
6892     ▶     goto out_unlock; //και το θέτουμε στο static_prio της διεργασίας
6893     ▶ }
6894     queued = task_on_rq_queued(p);
6895     running = task_current(rq, p);
6896     if (queued)
6897         dequeue_task(rq, p, DEQUEUE_SAVE | DEQUEUE_NOCLOCK);
6898     if (running)
6899         put_prev_task(rq, p);
6900
6901     p->static_prio = NICE_TO_PRIO(nice);
6902     set_load_weight(p, true);
6903     old_prio = p->prio;
6904     p->prio = effective_prio(p);
6905
6906     if (queued)
6907         enqueue_task(rq, p, ENQUEUE_RESTORE | ENQUEUE_NOCLOCK);
6908     if (running)
6909         set_next_task(rq, p);
6910
6915     p->sched_class->prio_changed(rq, p, old_prio);
6916
6917 out_unlock:
6918     task_rq_unlock(rq, p, &rf);
6919 }
6920 EXPORT_SYMBOL(set_user_nice);

```

λόγω χρόνου, δεν θα εξηγηθούν τα policies διεργασιών, αλλά αν ενδιαφέρεστε να μάθετε μπορείτε να δείτε τα παρακάτω:

 <https://red.ht/3Eh7abj>

```

6868 void set_user_nice(struct task_struct *p, long nice)
6869 {
6870     bool queued, running;
6871     int old_prio;
6872     struct rq_flags rf;
6873     struct rq *rq;
6874
6875     if (task_nice(p) == nice || nice < MIN_NICE || nice > MAX_NICE)
6876         return;
6881     rq = task_rq_lock(p, &rf);
6882     update_rq_clock(rq);
6883
6890     if (task_has_dl_policy(p) || task_has_rt_policy(p)) {
6891         p->static_prio = NICE_TO_PRIO(nice);
6892         goto out_unlock;
6893     }
6894     ▶ queued = task_on_rq_queued(p);
6895     running = task_current(rq, p);
6896     if (queued)
6897         dequeue_task(rq, p, DEQUEUE_SAVE | DEQUEUE_NOCLOCK);
6898     if (running)
6899         put_prev_task(rq, p);
6900
6901     p->static_prio = NICE_TO_PRIO(nice);
6902     set_load_weight(p, true);
6903     old_prio = p->prio;
6904     p->prio = effective_prio(p);
6905
6906     if (queued)
6907         enqueue_task(rq, p, ENQUEUE_RESTORE | ENQUEUE_NOCLOCK);
6908     if (running)
6909         set_next_task(rq, p);
6910
6915     p->sched_class->prio_changed(rq, p, old_prio);
6916
6917 out_unlock:
6918     task_rq_unlock(rq, p, &rf);
6919 }
6920 EXPORT_SYMBOL(set_user_nice);

```

```

2033 static inline int task_on_rq_queued(struct task_struct *p)
2034 {
2035     return p->on_rq == TASK_ON_RQ_QUEUED;
2036 }

```

task->on_rq έχει τρεις καταστάσεις:

0 η διεργασία δεν είναι στη runqueue (rq)

1 (TASK_ON_RQ_QUEUED) - η διεργασία είναι στη runqueue

2 (TASK_ON_RQ_MIGRATING) - η διεργασία βρίσκεται στη runqueue αλλά σε διαδικασία "μετανάστευσης" σε άλλη runqueue

```

6868 void set_user_nice(struct task_struct *p, long nice)
6869 {
6870     bool queued, running;
6871     int old_prio;
6872     struct rq_flags rf;
6873     struct rq *rq;
6874
6875     if (task_nice(p) == nice || nice < MIN_NICE || nice > MAX_NICE)
6876         return;
6881     rq = task_rq_lock(p, &rf);
6882     update_rq_clock(rq);
6883
6890     if (task_has_dl_policy(p) || task_has_rt_policy(p)) {
6891         p->static_prio = NICE_TO_PRIO(nice);
6892         goto out_unlock;
6893     }
6894     queued = task_on_rq_queued(p);
6895     ▶ running = task_current(rq, p);
6896     if (queued)
6897         dequeue_task(rq, p, DEQUEUE_SAVE | DEQUEUE_NOCLOCK);
6898     if (running)
6899         put_prev_task(rq, p);
6900
6901     p->static_prio = NICE_TO_PRIO(nice);
6902     set_load_weight(p, true);
6903     old_prio = p->prio;
6904     p->prio = effective_prio(p);
6905
6906     if (queued)
6907         enqueue_task(rq, p, ENQUEUE_RESTORE | ENQUEUE_NOCLOCK);
6908     if (running)
6909         set_next_task(rq, p);
6910
6915     p->sched_class->prio_changed(rq, p, old_prio);
6916
6917 out_unlock:
6918     task_rq_unlock(rq, p, &rf);
6919 }
6920 EXPORT_SYMBOL(set_user_nice);

```

```

2019 static inline int task_current(struct rq *rq, struct task_struct *p)
2020 {
2021     return rq->curr == p;
2022 }

```

//ελέγχει αν το task που εκτελείται τώρα είναι το task του οποίου
//θέλουμε να αλλάξουμε το nice. Αν είναι επιστρέφει τη τιμή 1.


```
6868 void set_user_nice(struct task_struct *p, long nice)
6869 {
6870     bool queued, running;
6871     int old_prio;
6872     struct rq_flags rf;
6873     struct rq *rq;
6874
6875     if (task_nice(p) == nice || nice < MIN_NICE || nice > MAX_NICE)
6876         return;
6881     rq = task_rq_lock(p, &rf);
6882     update_rq_clock(rq);
6883
6890     if (task_has_dl_policy(p) || task_has_rt_policy(p)) {
6891         p->static_prio = NICE_TO_PRIO(nice);
6892         goto out_unlock;
6893     }
6894     queued = task_on_rq_queued(p);
6895     running = task_current(rq, p);
6896     ▶ if (queued) //εάν το task βρίσκεται σε runqueue
6897     ▶     dequeue_task(rq, p, DEQUEUE_SAVE | DEQUEUE_NOCLOCK); //βγάλτο από τη runqueue
6898     if (running)
6899         put_prev_task(rq, p);
6900
6901     p->static_prio = NICE_TO_PRIO(nice);
6902     set_load_weight(p, true);
6903     old_prio = p->prio;
6904     p->prio = effective_prio(p);
6905
6906     if (queued)
6907         enqueue_task(rq, p, ENQUEUE_RESTORE | ENQUEUE_NOCLOCK);
6908     if (running)
6909         set_next_task(rq, p);
6910
6915     p->sched_class->prio_changed(rq, p, old_prio);
6916
6917 out_unlock:
6918     task_rq_unlock(rq, p, &rf);
6919 }
6920 EXPORT_SYMBOL(set_user_nice);
```

```
6868 void set_user_nice(struct task_struct *p, long nice)
6869 {
6870     bool queued, running;
6871     int old_prio;
6872     struct rq_flags rf;
6873     struct rq *rq;
6874
6875     if (task_nice(p) == nice || nice < MIN_NICE || nice > MAX_NICE)
6876         return;
6881     rq = task_rq_lock(p, &rf);
6882     update_rq_clock(rq);
6883
6890     if (task_has_dl_policy(p) || task_has_rt_policy(p)) {
6891         p->static_prio = NICE_TO_PRIO(nice);
6892         goto out_unlock;
6893     }
6894     queued = task_on_rq_queued(p);
6895     running = task_current(rq, p);
6896     if (queued)
6897         dequeue_task(rq, p, DEQUEUE_SAVE | DEQUEUE_NOCLOCK);
6898     ▶ if (running) //εάν το task εκτελείται
6899     ▶     put_prev_task(rq, p); //βγάλτο από τη CPU
6900
6901     p->static_prio = NICE_TO_PRIO(nice);
6902     set_load_weight(p, true);
6903     old_prio = p->prio;
6904     p->prio = effective_prio(p);
6905
6906     if (queued)
6907         enqueue_task(rq, p, ENQUEUE_RESTORE | ENQUEUE_NOCLOCK);
6908     if (running)
6909         set_next_task(rq, p);
6910
6915     p->sched_class->prio_changed(rq, p, old_prio);
6916
6917 out_unlock:
6918     task_rq_unlock(rq, p, &rf);
6919 }
6920 EXPORT_SYMBOL(set_user_nice);
```

```

6868 void set_user_nice(struct task_struct *p, long nice)
6869 {
6870     bool queued, running;
6871     int old_prio;
6872     struct rq_flags rf;
6873     struct rq *rq;
6874
6875     if (task_nice(p) == nice || nice < MIN_NICE || nice > MAX_NICE)
6876         return;
6881     rq = task_rq_lock(p, &rf);
6882     update_rq_clock(rq);
6883
6890     if (task_has_dl_policy(p) || task_has_rt_policy(p)) {
6891         p->static_prio = NICE_TO_PRIO(nice);
6892         goto out_unlock;
6893     }
6894     queued = task_on_rq_queued(p);
6895     running = task_current(rq, p);
6896     if (queued)
6897         dequeue_task(rq, p, DEQUEUE_SAVE | DEQUEUE_NOCLOCK);
6898     if (running)
6899         put_prev_task(rq, p);
6900
6901     ▶ p->static_prio = NICE_TO_PRIO(nice) //το niceval μετατρέπεται σε priority value
6902     set_load_weight(p, true);           //και το θέτουμε στο static_prio της διεργασίας
6903     old_prio = p->prio;
6904     p->prio = effective_prio(p);
6905
6906     if (queued)
6907         enqueue_task(rq, p, ENQUEUE_RESTORE | ENQUEUE_NOCLOCK);
6908     if (running)
6909         set_next_task(rq, p);
6910
6915     p->sched_class->prio_changed(rq, p, old_prio);
6916
6917 out_unlock:
6918     task_rq_unlock(rq, p, &rf);
6919 }
6920 EXPORT_SYMBOL(set_user_nice);

```

```
6868 void set_user_nice(struct task_struct *p, long nice)
6869 {
6870     bool queued, running;
6871     int old_prio;
6872     struct rq_flags rf;
6873     struct rq *rq;
6874
6875     if (task_nice(p) == nice || nice < MIN_NICE || nice > MAX_NICE)
6876         return;
6881     rq = task_rq_lock(p, &rf);
6882     update_rq_clock(rq);
6883
6890     if (task_has_dl_policy(p) || task_has_rt_policy(p)) {
6891         p->static_prio = NICE_TO_PRIO(nice);
6892         goto out_unlock;
6893     }
6894     queued = task_on_rq_queued(p);
6895     running = task_current(rq, p);
6896     if (queued)
6897         dequeue_task(rq, p, DEQUEUE_SAVE | DEQUEUE_NOCLOCK);
6898     if (running)
6899         put_prev_task(rq, p);
6900
6901     p->static_prio = NICE_TO_PRIO(nice);
6902     ▶ set_load_weight(p, true); //τελικά φτάνουμε σε αυτό το σημείο όπου καλείται η set_load_weight
6903     old_prio = p->prio;
6904     p->prio = effective_prio(p);
6905
6906     if (queued)
6907         enqueue_task(rq, p, ENQUEUE_RESTORE | ENQUEUE_NOCLOCK);
6908     if (running)
6909         set_next_task(rq, p);
6910
6915     p->sched_class->prio_changed(rq, p, old_prio);
6916
6917 out_unlock:
6918     task_rq_unlock(rq, p, &rf);
6919 }
6920 EXPORT_SYMBOL(set_user_nice);
```

set_load_weight

Μέσα από τη `set_load_weight` υπολογίζεται και το `weight` της διεργασίας.

Το `weight` της κάθε διεργασίας είναι περίπου ίσο με $1024 / (1.25)^{\text{nice}}$

set_load_weight

Το `weight` μπορεί επίσης να υπολογισθεί με βάση τον ακόλουθο πίνακα:

nice value	weight
-20	$1024 * 1.25^{20}$
[-19, -1]	$\sim 1024 * 1.25^{-\text{nice}}$
0	1024
[1, 18]	$\sim 1024 * 1.25^{-\text{nice}}$
19	$1024 * 1.25^{-19}$

Γιατί είναι όμως το `weight` περίπου ίσο με $1024 / (1.25)^{\text{nice}}$;

set_load_weight

Η απάντηση είναι, γιατί με αυτό το τρόπο σχεδιάστηκε ο Completely Fair Scheduler.

Συγκεκριμένα ο CFS σχεδιάστηκε με το σκεπτικό:

nice value αυξάνεται κατά 1 -> ~10% λιγότερη CPU

nice value μειώνεται κατά 1 -> ~10% περισσότερη CPU

Για να πετύχουμε αυτό το σκεπτικό, χρησιμοποιείται πολλαπλασιασμός με το 1.25.

set_load_weight

Αυτό το σκεπτικό υλοποιείται στον sched_prio_to_weight[40] πίνακα

```
/ kernel / sched / core.c
```

```
10814  const int sched_prio_to_weight[40] = {
10815      /* -20 */      88761,      71755,      56483,      46273,      36291,
10816      /* -15 */      29154,      23254,      18705,      14949,      11916,
10817      /* -10 */      9548,      7620,      6100,      4904,      3906,
10818      /* -5 */      3121,      2501,      1991,      1586,      1277,
10819      /* 0 */      1024,      820,      655,      526,      423,
10820      /* 5 */      335,      272,      215,      172,      137,
10821      /* 10 */      110,      87,      70,      56,      45,
10822      /* 15 */      36,      29,      23,      18,      15,
10823  };
```

Παρατηρούμε πως όσο το nice μειώνεται, το weight αυξάνεται και επομένως αυξάνεται το ποσοστό χρόνου της CPU που θα δοθεί στη διεργασία. Γιατί;

set_load_weight

Είχαμε πει πως τα νέα κβάντα μίας διεργασίας υπολογίζονται με βάση το τύπο: $TL * (K/M)$

Όπου $K = 1024 / 1.25 ^ (nice)$ και

Όπου $M = \sum_{i=1}^N (K)$

Το K είναι το `weight`, και το M είναι το `weight` της `rq`.

Επομένως ο χρόνος της CPU που παίρνει κάθε διεργασία είναι $TL * (weight(task) / weight(rq))$

Παράδειγμα 1

Για να δούμε καλύτερα την επίδραση των παραπάνω, ας υποθέσουμε πως έχουμε 2 διεργασίες pA και pB όπου:

	nice value	weight
A	0	1024
B	0	1024

Το weight προκύπτει με βάση το πίνακα της διαφάνειας 24.

Αν υποθέσουμε πως δεν τρέχουν άλλες διεργασίες τότε στη rq (run queue) της CPU υπάρχουν 2 διεργασίες.

Το weight της rq = $1024 + 1024 = 2048$

$\text{CPUperc}pX = \text{weight}(pX) / \text{weight}(rq)$

$\text{CPUperc}pA = 1024 / 2048 = 50\%$

Αντίστοιχα και το $\text{CPUperc}pB$ θα είναι = 50%.

Παράδειγμα 1

Στη συνέχεια κάνουμε τις ίδιες υποθέσεις, με τη διαφορά πως το nice value της A θα είναι 1.

	nice value	weight
A	1	820
B	0	1024

Το weight της r_q θα είναι: $820 + 1024 = 1844$

Επομένως το ποσοστό χρόνου στη CPU που θα πάρει η A είναι:

$$CPU_{perc}A = 820 / 1844 = \sim 45\%$$

$$CPU_{perc}B = 1024 / 1844 = \sim 55\%$$

Επομένως παρατηρούμε πως αυξάνοντας τη τιμή του nice της A κατά 1 πλέον το ποσοστό χρόνου της CPU που παίρνει είναι $\sim 10\%$ λιγότερο απ' ό τι αν είχε nice 0.

Παράδειγμα 2

Υποθέτουμε πως έχουμε 2 διεργασίες pA και pB όπου:

	nice value	weight
A	-1	1277
B	0	1024

Αν υποθέσουμε πως δεν τρέχουν άλλες διεργασίες τότε στο rq (run queue) της CPU υπάρχουν 2 διεργασίες.

Το weight της rq = $1277 + 1024 = 2301$

$CPU_{perc}pA = 1277 / 2301 = \sim 55\%$

Αντίστοιχα το $CPU_{perc}pB$ θα είναι $\sim 45\%$.

Παράδειγμα 2

Στη συνέχεια κάνουμε τις ίδιες υποθέσεις, με τη διαφορά πως το nice value της B θα είναι 1.

	nice value	weight
A	-1	1277
B	1	820

Το weight της r_q θα είναι: $1277 + 820 = 2097$

Επομένως το ποσοστό χρόνου στη CPU που θα πάρει η A είναι:

$$CPU_{perc}A = 1277 / 2097 \sim 60\%$$

$$CPU_{perc}B = 820 / 2097 \sim 40\%$$

Επομένως παρατηρούμε πως αυξάνοντας τη τιμή του nice της B κατά 1 πλέον το ποσοστό χρόνου της CPU που παίρνει είναι ~10% λιγότερο απ' ότι αν είχε nice 0.